## PATENT ABSTRACTS OF JAPAN

(11)Publication number:

2003-026113

(43) Date of publication of application: 29.01.2003

(51)Int.CI.

B65B 25/14 G03C 3/00 G03C 3/02

(21)Application number: 2001-212756

(71)Applicant: FUJI PHOTO FILM CO LTD

(22)Date of filing:

12.07.2001

(72)Inventor: KADOTA AKIHIRO

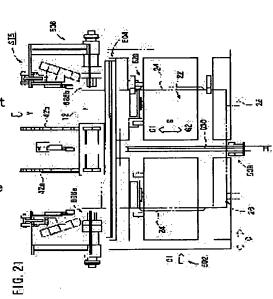
3

OKUTSU KAZUO TSUJIMURA KOJI

## (54) PACKAGING METHOD AND PACKAGING DEVICE FOR ROLL-SHAPED ITEM

### (57) Abstract:

PROBLEM TO BE SOLVED: To provide a simply structured packaging device which efficiently, satisfactory and in simple process winds a packaging sheet around the outer periphery of a roll-shaped item. SOLUTION: This packaging device 50 is provided with a shading leader carrying mechanism 502 for holding, carrying and positioning the end of a shading leader 22 at a winding position, an attaching mechanism 504 for attaching the leader 22 at the end of a light sensitive material roll 12, a rolling mechanism 506 for rolling the roll 12 to which he leader 22 is attached, and a shading leader holding mechanism 508 for holding and moving the winding end of the leader 22 to the roll 12 side in rolling the roll 12.



### **LEGAL STATUS**

[Date of request for examination]

[Date of sending the examiner's decision of rejection]

[Kind of final disposal of application other than the examiner's decision of rejection or application converted registration]

[Date of final disposal for application]

[Patent number]

[Date of registration]

[Number of appeal against examiner's decision of rejection]

[Date of requesting appeal against examiner's

decision of rejection] [Date of extinction of right]

Copyright (C); 1998,2003 Japan Patent Office

#### (19) 日本国特許庁 (JP)

# (12) 公開特許公報(A)

(11)特許出顧公開番号 特開2003-26113

(P2003-26113A)

(43)公開日 平成15年1月29日(2003.1.29)

(51) Int.Cl. <sup>7</sup>	識別記号	FΙ	テーマコード(参考)
B65B 25/14	l	B 6 5 B 25/14	B 3E028
G03C 3/00	590	G 0 3 C 3/00	590F
3/02	2	3/02	E

#### 審査請求 未請求 請求項の数6 OL (全30頁)

(21)出願番号	特顧2001-212756(P2001-212756)	(71)出願人	000005201
			富士写真フイルム株式会社
(22)出願日	平成13年7月12日(2001.7.12)	]	神奈川県南足柄市中沼210番地
		(72)発明者	門田陽宏
			神奈川県南足柄市中沼210番地 富士写真
			フイルム株式会社内
		(72)発明者	奥津 和雄
			神奈川県南足柄市中沼210番地 富士写真
			フイルム株式会社内
		(74)代理人	
		(14)16=)(	弁理士 千葉 剛宏 (外1名)
			开座工 1条 则丛 OF1石/
			ESS Advant 1 Arts A
		1	最終頁に続く

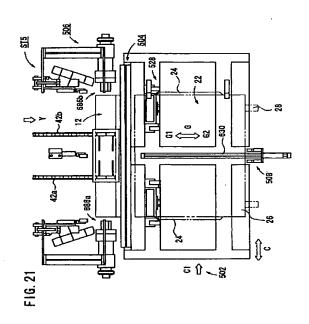
#### (54) 【発明の名称】 ロール状物の包装方法および装置

#### (57)【要約】

【課題】簡単な工程および構成で、ロール状物の外周に 包装シートを良好にかつ効率的に巻き付けることを可能 にする。

【解決手段】包装装置50は、遮光リーダ22の端部を 把持して巻き付け位置に搬送位置決めする遮光リーダ搬 送機構502と、前記遮光リーダ22を感光材料ロール 12の端部に貼り付ける貼り付け機構504と、前記遮 光リーダ22が貼り付けられた前記感光材料ロール12 を回転させる回転機構506と、前記感光材料ロール1 2を回転させる際に、前記遮光リーダ22の巻き付け終 端を把持しながら該感光材料ロール12側に移動する遮 光リーダ保持機構508とを備える。

얾



#### 【特許請求の範囲】

【請求項1】ロール状物の端末に包装シートを貼り付けた後、前記包装シートを前記ロール状物の外周に巻き付けるロール状物の包装方法であって、

前記包装シートの端部を把持して搬送し、巻き付け位置に位置決めする工程と、

前記包装シートを前記ロール状物の端末に貼り付ける工程と、

前記包装シートの巻き付け終端を把持しながら、前記ロール状物を回転させるととにより、前記包装シートの幅 10方向の位置ずれを規制しつつ該包装シートを該ロール状物の外周に巻き付ける工程と、

を有することを特徴とするロール状物の包装方法。

【請求項2】請求項1記載の包装方法において、前記包装シートの巻き付け終端の保持を解除する前に、該包装シートをローラ部材により保持し、この状態で、前記ロール状物の端末に前記包装シートを巻き付けることを特徴とするロール状物の包装方法。

【請求項3】請求項1または2記載の包装方法において、前記包装シートは、シート部材と該シート部材の両 20 端に貼り付けられて前記ロール状物の両端面外周縁部を 覆うスカート部材とを有しており、前記シート部材の巻き付け終端に端末止めテープが貼り付けられた後、巻き付け位置に搬送されることを特徴とするロール状物の包装方法。

【請求項4】ロール状物の端末に包装シートを貼り付けた後、前記包装シートを前記ロール状物の外周に巻き付けるロール状物の包装装置であって、

前記包装シートの端部を把持して巻き付け位置に搬送位 置決めする包装シート搬送機構と、

前記包装シートを前記ロール状物の端末に貼り付ける貼り付け機構と、

前記包装シートが貼り付けられた前記ロール状物を回転させる回転機構と、

前記ロール状物を回転させる際に、前記包装シートの巻き付け終端を把持しながら該ロール状物側に移動する包 装シート保持機構と、

を備えることを特徴とするロール状物の包装装置。

【請求項5】請求項4記載の包装装置において、包装シート保持機構により前記包装シートの巻き付け終端の保 40 持が解除された状態で、該包装シートを前記ロール状物 に押圧支持可能なローラ部材を備えることを特徴とするロール状物の包装装置。

【請求項6】請求項4または5記載の包装装置において、前記包装シートは、シート部材と該シート部材の両端に貼り付けられて前記ロール状物の両端面外周縁部を覆うスカート部材とを有しており、前記シート部材の巻き付け終端に端末止めテーブが貼り付けられることを特徴とするロール状物の包装装置。

#### 【発明の詳細な説明】

【発明の属する技術分野】本発明は、ロール状物の端末 に包装シートを貼り付けた後、前記包装シートを前記ロ ール状物の外周に巻き付けるロール状物の包装方法およ

[0002]

び装置に関する。

[0001]

【従来の技術】例えば、製版分野で使用されるフイルムは、長尺状感光材料シートが巻芯の外周に巻回されたロール状感光材料の両端部に遮光部材が設けられるとともに、遮光リーダ(包装シート)が前記ロール状感光材料の外周に巻き付けられた遮光性感光材料ロールとして構成されている。

【0003】この種の遮光性感光材料ロールは、例えば、図49に示すように、感光材料ロール(ロール状物)1の両端部に円盤状遮光部材(フランジ部材)2が取り付けられた状態で、遮光リーダ3が巻き付けられ、この遮光リーダ3の端部が端末止めテーブ4を介して固定される。次いで、遮光リーダ3の幅方向両端部を感光材料ロール1の両端側、すなわち、遮光部材2側に折り込んだ後、この折り込み部分を加熱して熱溶着している。このため、遮光リーダ3の両端部と遮光部材2の外側表面とが密着され、遮光性感光材料ロール5が製造されている。

【0004】ところで、遮光リーダ3は、感光材料ロール1の端末に接合テープ6を介して貼り付けられた後、この感光材料ロール1の外周に巻き付けられている。その際、感光材料ロール1を自動的に製造するために、遮光リーダ3がこの感光材料ロール1との貼り付け位置に自動搬送されるとともに、前記感光材料ロール1が回転30 されて前記遮光リーダ3が自動的に巻き付けられている。

[0005]

【発明が解決しようとする課題】しかしながら、遮光リーダ3を感光材料ロール1との貼り付け位置に供給する際に、通常、サクションベルトや吸着パッド等が使用されており、この遮光リーダ3の端部を前記貼り付け位置に正確に位置決めすることができないおそれがある。これにより、遮光リーダ3の貼り付け精度が低下するという問題が指摘されている。

【0006】しかも、遮光リーダ3が感光材料ロール1の端末に貼り付けられた後、前記感光材料ロール1が回転される際に、前記遮光リーダ3が蛇行する場合がある。このため、感光材料ロール1の外周に巻き付けられた遮光リーダ3に巻ずれが発生し易いという問題がある。

【0007】本発明はこの種の問題を解決するものであり、簡単な工程および構成で、ロール状物の外周に包装シートを良好にかつ効率的に巻き付けることが可能なロール状物の包装方法および装置を提供することを目的と

50 する。

20

#### [8000]

【課題を解決するための手段】本発明に係るロール状物の包装方法および装置では、包装シートの端部が把持されて搬送され、との包装シートが巻き付け位置に位置決めされた後、前記包装シートがロール状物の端部に貼り付けられる。次いで、包装シートの巻き付け終端が把持された状態で、ロール状物が回転されることにより、前記包装シートの幅方向の位置ずれを規制しながら、該包装シートが前記ロール状物の外周に巻き付けられる。

【0009】とのように、包装シートがその端部を把持 10 されて搬送されるため、前記包装シートをサクションベルト等により搬送する従来の構造に比べ、該包装シートを巻き付け位置に正確に位置決めすることができる。従って、包装シートをロール状物の端部に精度よく貼り付けることが可能になる。

【0010】さらに、ロール状物が回転される際に、包装シートの巻き付け終端が保持されている。これにより、包装シートの巻き付け時に、前記包装シートが蛇行することがなく、前記包装シートをロール状物の外周に高精度に巻き付けることができる。

【0011】また、包装シートの巻き付け終端の保持を解除する前に、前記包装シートをローラ部材により保持し、この状態で、前記ロール状物の端末に前記包装シートを巻き付けている。このため、包装シート全体をロール状物の外周に確実に巻き付けることが可能になる。

【0012】 ことで、包装シートは、シート部材と該シート部材の両端に貼り付けられてロール状物の両端面外周縁部を覆うスカート部材とを有しており、前記シート部材の巻き付け終端に端末止めテープが貼り付けられた後、巻き付け位置に搬送される。従って、例えば、感光30材料ロールの包装作業全体を容易に自動化することができる。

#### [0013]

[発明の実施の形態]図1は、本発明の実施形態に係るロール状物の包装方法を実施するための包装システム10の概略説明図である。

【0014】包装システム10は、長尺状感光材料シート14を巻芯16に巻回した感光材料ロール(ロール状物)12の両端部に、遮光部材18を組み付ける遮光部材挿入ステーションST1と、感光材料シート14の端末14aを規定の長さまで引き出す端末引き出しステーションST2と、規定の長さまで引き出された前記端末14aに接合テープ20を貼り付ける貼り付けステーションST3と、遮光性シュリンクフイルム(スカート部材)24を遮光シート(シート部材)26の幅方向両端に貼り付けるとともに、前記遮光シート26の先端に一対の端末止めテープ28を貼り付けて遮光リーダ(包装シート)22を組み立てる遮光リーダ組み立てステーションST4と、前記端末14aに前記遮光リーダ22を貼り付けた後、該遮光リーダ22を前記感光材料ロール

12の外周に巻き取る遮光リーダ巻き取りステーション ST5とを備え、前記感光材料ロール12が搬送系40 を介して矢印Y方向に搬送可能である。

【0015】図2に示すように、遮光リーダ22は、遮光シート26と、この遮光シート26の幅方向両端に貼り付けられる遮光性シュリンクフイルム24とにより構成されるとともに、前記遮光シート26と感光材料シート14とが接合テープ20を介して固定される。遮光シート26の先端には、一対の端末止めテープ28が設けられている。感光材料ロール12に遮光リーダ22を巻き付けて、端末止めテープ28で端末止めすることにより、遮光性感光材料ロール30が構成される。なお、遮光リーダ22全体を遮光性シュリンクフイルム24で構成してもよい。

【0016】本実施形態では、接合テープ20は、幅H1が、例えば、25mmに設定されており、その略半分の幅である12.5mm±1mmが感光材料シート14の端面から突出するとともに、前記感光材料シート14との接着部分の寸法が、12.5mmに設定されている。接合テープ20は、感光材シート14の幅方向両端から長さT1だけ内方に配置されており、この長さT1は、0~10mmの範囲内に設定されている。

【0017】感光材料ロール12の直径Dと、感光材料シート14の幅W1と、遮光シート26の幅W2と、この遮光シート26の長さL1と、遮光性シュリンクフイルム24の幅H2と、前記遮光性シュリンクフイルム24の長さL2とにおいて、幅W2は、幅W1に略等しく(W2≒W1)、あるいは、この幅W1よりも僅かに大きく設定され(W2>W1)、長さL2>3.14×Dの関係を有するとともに、L1>L2+200mmの関係に設定される。

【0018】遮光シート26は、感光材料シート14の端末14aに幅20mm程度重ね合わせた状態で、接合テープ20を介して接着されている。遮光性シュリンクフイルム24の幅H2は、例えば、25mmに設定され、遮光シート26の両端部から9mmだけ外方に突出している。遮光シート26の長さL1は、例えば、900mmに設定される一方、遮光性シュリンクフイルム24の長さL2は、例えば、500mmまたは600mmに設定される。

【0019】図1に示すように、搬送系40は、所定間隔離間して互いに平行に配置される搬送コンベア42 a、42bを備え、前記搬送コンベア42a、42b上にパレット44が離脱自在に配置される。このパレット44の上部には、断面略V字状の一組の載置台46a、46bが移動可能に設けられており、この載置台46 a、46bに感光材料ロール12が配置される。

シート)22を組み立てる遮光リーダ組み立てステーシ 【0020】遮光部材挿入ステーションST1には、遮ョンST4と、前記端末14aに前記遮光リーダ22を 光部材18を感光材ロール12の両端部に組み付けるた貼り付けた後、該遮光リーダ22を前記感光材料ロール 50 めの遮光部材組み付け機構50が配置され、端末引き出

しステーションST2には、端末14aを把持して規定 の長さまで引き出すための端末引き出し機構52が配置 され、貼り付けステーションST3には、前記端末14 aに接合テープ20を貼り付けるための接合テープ貼り 付け機構54が配置される。

【0021】遮光リーダ組み立てステーションST4に は、加工装置60が配設される。この加工装置60は、 図1および図3に示すように、スカート部材供給部62 から送り出される帯状スカート部材64に、少なくとも 打ち抜き加工を施す加工機構66と、前記打ち抜き加工 10 持フレーム108の鉛直面に沿って案内されるととも された部位で前記帯状スカート部材64を幅方向に切断 して遮光性シュリンクフィルム24を形成するスカート 部材切断機構68と、前記遮光性シュリンクフイルム2 4を切断部位と遮光シート26に対する接合部位とに搬 送するスカート部材搬送機構70と、前記接合部位で、 少なくとも前記遮光シート26を前記遮光性シュリンク フィルム24の長手方向に沿って切断する切断機構72 と、切断後の前記遮光シート26の切断端面同士を所定 の距離だけ離間させるシート部材離間機構74と、前記 遮光シート26の互いに対向する切断端面に、遮光性シ ュリンクフィルム24を幅方向の一部を外部に露呈させ た状態で接合する接合機構76とを備える。 遮光シート 26の先端には、端末テープ供給貼り付け機構78を介 して端末止めテープ28が供給される。

【0022】図4に示すように、スカート部材供給部6 2は、基台80に回転自在に支持される送り出し軸82 を備え、この送り出し軸82は、モータ84に連結され るベルト・プーリ手段86を介して水平軸回りに回転可 能である。送り出し軸82による送り出し方向に沿っ て、基台80に複数のガイドローラ88が回転自在に支 30 持されるとともに、互いに平行して配置される前記ガイ ドローラ88、88間には、ダンサローラ90が昇降自 在に配置される。

【0023】帯状スカート部材64には、ダンサローラ 90を介してループ部92が形成されている。このルー プ部92の位置を検出するために、第1上部位置検出セ ンサ94、第2上部位置検出センサ96および下部位置 検出センサ98が、上下方向に所定の高さ位置に対応し て配置されている。

【0024】図3および図5に示すように、加工機構6 6は、基台80上にガイドローラ88による帯状スカー ト部材搬送路に平行して配置される下部ロッドレスシリ ンダ100を備え、この下部ロッドレスシリンダ100 を構成する第1可動台102が、前記下部ロッドレスシ リンダ100の長手方向(矢印A方向)に進退自在に設 けられる。第1可動台102上には、下部ロッドレスシ リンダ100よりも短尺な上部ロッドレスシリンダ10 4が固定されるとともに、前記上部ロッドレスシリンダ 104を構成する第2可動台106が、該上部ロッドレ スシリンダ104の長手方向に沿って進退可能に設けら 50 【0030】可動ガイド150は、シリンダ148から

れる。

【0025】第2可動台106には、鉛直上方向に延在 する支持フレーム108がねじ止めされており、この支 持フレーム108の上部には、加圧シリンダ110が固 定される。図5 および図6 に示すように、加圧シリンダ 110から下方に延在するロッド112は、ガイドロー ラ88による帯状スカート部材搬送路上に対応して配置 されており、このロッド112に昇降台114が連結さ れる。昇降台114は、リニアガイド116を介して支 に、その下端部には、パンチ部118が設けられる一 方、支持フレーム108には、前記パンチ部118に対 向してダイプレート部120が固定されている。

【0026】図5に示すように、パンチ部118および ダイプレート部120は、帯状スカート部材64に菱形 状の開口部122と、剥離用のミシン目124a、12 4 b を形成するものであり、前記開□部122および前 記ミシン目124a、124bに対応してそれぞれのパ ンチ形状およびダイ形状が設定されている。図6に示す ように、パンチ部118には、ストリッパ126が複数 本のストリッパボルト128を介して進退可能に支持さ れている。

【0027】図3および図7に示すように、基台80上 には、帯状スカート部材搬送路を挟んで加工機構66を 構成する下部ロッドレスシリンダ100に平行してロッ ドレスシリンダ130が設けられる。 とのロッドレスシ リンダ130は、帯状スカート部材64の引き出し長さ に対応して矢印A方向の長さが設定されており、前記ロ ッドレスシリンダ130を構成する可動台132には、 スカート部材切断機構68が装着される。スカート部材 切断機構68は、水平方向に配置されるシリンダ134 を備え、このシリンダ134から延在するロッド136 には、カッタ刃138が固定される。このカッタ刃13 8は、スライドガイド140に案内されて帯状スカート 部材64の幅方向(矢印B方向)に進退可能である。

【0028】可動台132は、スカート部材切断機構6 8により帯状スカート部材64を幅方向に切断する際に スカート部材保持機構としての機能を有し、カッタ刃1 38を挟んで前記帯状スカート部材64の搬送方向上流 側に配置される把持手段142と、下流側に配置される 保持手段144とを備える。

【0029】図8に示すように、把持手段142は、可 動台132に固定される固定ガイド146と、シリンダ 148を介して前記固定ガイド146に対し進退可能な 可動ガイド150とを備える。固定ガイド146は、帯 状スカート部材64の幅寸法に対応して互いに離間する 一対の鉛直ガイド面152と、前記帯状スカート部材6 4の底面側を支持するとともに、所定の間隔だけ離間す る一対の水平ガイド面154とを有する。

下方向に延在するロッド156の先端に連結されるとともに、ガイドバー158を介して可動台132に進退自在に案内される。この可動ガイド150は、水平ガイド面154に帯状スカート部材64の幅方向両端縁部を押圧保持するための一対の押圧面159を備えている。

【0031】保持手段144は、図9に示すように、可助台132に固定されるシリンダ160を備え、このシリンダ160から下方向に延在するロッド162に押圧ガイド164が連結される。この押圧ガイド164は、複数本のガイドバー166を介して可助台132に昇降 10自在に案内されるとともに、その底面側にはスカート部材搬送機構70に帯状スカート部材64を押圧保持するための押圧面168が前記帯状スカート部材64の幅方向全長にわたって設けられている。

【0032】図7に示すように、可動台132の後退位置、すなわち、帯状スカート部材64の切断位置には、この可動台132を位置決め保持するためのストッパ手段170は、基台80上に配置されるシリンダ172を備え、このシリンダ172から上方に係止ロッド174が延在する。この係20止ロッド174は、シリンダ172を介して上昇端位置に配置される際、可動台132に設けられている係止部176に当接する一方、前記シリンダ172内に後退する際には、前記可動台132から離間して該可動ガイド132のロッドレスシリンダ130の後退限位置までの移動を許容する。

【0033】図3および図7に示すように、スカート部材搬送機構70は、帯状スカート部材64の搬送路上に対応して矢印A方向に延在する長尺なロッドレスシリンダ180を構成 30する可動ベース182には、スカート部材サクションボックス184の一端が連結される。スカート部材サクションボックス184は、切断部位P1から接合部位P2にわたって延在する長尺なガイド部材186に支持されるとともに、前記ガイド部材186は、複数本の支持柱体188を介して基台80上に配置されている。

【0034】スカート部材サクションボックス184は、帯状スカート部材64の切断長さに対応して矢印A方向の寸法が設定されるとともに、その上面部に複数の吸引孔190が形成される。スカート部材サクションボ 40ックス184の上面部には、幅方向略中央部に長手方向にわたって延在する切断ガイド用のスリット192が形成されている。

【0035】図3および図10に示すように、切断機構72は、接合部位P2の上方に配置される支持フレーム200を備え、との支持フレーム200の鉛直面には、ロッドレスシリンダ202が水平方向に向かって装着される。ロッドレスシリンダ202に設けられている可動ベース204は、支持フレーム200に固着されたリニアガイド206に沿って矢印A方向に進退可能である。

この可動ベース204にはシリンダ208が固着され、 このシリンダ208を介してカッタ刃210が昇降可能 に支持される。

8

【0036】図11に示すように、切断機構72に近接してシート部材保持機構220が装着される。このシート部材保持機構220は、水平方向に延在する上部フレーム222に固定される昇降シリンダ224を備え、前記昇降シリンダ224から下方向に延在するロッド226に昇降台228が固定される。この昇降台228は、ガイドバー230を介して上部フレーム222に進退可能に支持される。昇降台228には、取り付け板232a、232bを介して押圧プレート234a、234bが設けられる。この押圧プレート234a、234bは、遮光シート26の切断方向に沿って延在するとともに、カッタ刃210の両側に対応して配置される。【0037】シート部材離間機構74は、図12に示す

ように、遮光シート26の切断線CLの両側に配置され、前記遮光シート26を吸着保持する第1および第2シート部材サクションボックス240、242と、前記第1および第2シート部材サクションボックス240、242を互いに離間する方向(矢印C方向)に移動可能な移動部244とを備える。

【0038】接合部位P2には、矢印A方向に所定間隔離間し、かつ互いに矢印C方向に平行に配置される左右一対の支持部材246a、246bが基台248に固定される。支持部材246a、246b上には、ガイドレール250a、250bに延在して設けられる。ガイドレール250a、250bには、第1および第2シート部材サクションボックス240、242の両端縁部に固着されているリニアガイド252a、252bが係合する。

【0039】移動部244は、基台248上に固定される第1および第2シリンダ254、256を備える。第1および第2シリンダ254、256から互いに平行して矢印C1方向にロッド254a、256aが延在しており、短尺な前記ロッド254aが第1シート部材サクションボックス240の下部側に連結される一方、長尺な前記ロッド256aが、前記第1シート部材サクションボックス240の下方を通って第2シート部材サクションボックス242の下部に連結されている。

【0040】図13に示すように、接合機構76は、接合部位P2において第1および第2シート部材サクションボックス240、242間に配置されるとともに、中央部にスカート部材サクションボックス184が進入可能なように離間して設けられた第1および第2ヒータブロック260、262と、前記第1および第2ヒータブロック260、262を昇降させる昇降部264とを備える。

[0041] 昇降部264は、基台248に対し移動部 50 244の外方に配置される左右一対の昇降シリンダ26 6、268を備え、前記昇降シリンダ266、268か 5上方に延在するロッド266a、268aに昇降台2 70、272が連結される。昇降台270、272は、 それぞれ一組のガイド板274、276を介して鉛直方 向に支持されるとともに、前記昇降台270、272に 第1および第2ヒータブロック260、262が一体的 に固定される。

9

【0042】図1に示すように、遮光シート26は、遮 光シート供給部280にロール状に配置されている帯状 遮光シート282を、接合部位P2で所定の幅寸法毎に 10 切断することにより形成される。遮光シート供給部28 0では、図14および図15に示すように、帯状遮光シ ート282がロール状に巻回され台車284を介して供 給される。この台車284には、帯状遮光シート282 の巻芯286を支持する一組の支持ブロック288が設 けられている。

【0043】遮光シート供給部280は、台車284の 挿入位置に対応して鉛直方向に延在する壁部290を備 え、との壁部290には、支持板292が昇降シリンダ 294を介して昇降自在に支持される。 との昇降シリン ダ294は、鉛直方向に配置されており、上方に延在す るロッド296に連結部298を介して支持板292が 固定される。壁部290の鉛直面には、左右一対のレー ル部材300a、300bが鉛直方向に向かって設けら れており、とのレール部材300a、300bに支持板 292が支持される。

【0044】支持板292には、左右一対の可動アーム 302a、302bが、それぞれ上下一対のガイドレー ル304a、304bを介して水平方向に進退可能に支 持される。支持板292には、シリンダ306、308 30 が水平方向に向かって直線的に固定されるとともに、前 記シリンダ306、308から互いに異なる方向に突出 するロッド306a、308aが可動アーム302a、 302bに連結される。

【0045】可動アーム302a側にはモータ310が 装着され、このモータ310の回転軸312には、チェ ーン・スプロケット314を介して駆動軸部材316が 連結される。可動アーム302b側には、従動軸部材3 18が回転自在に支持されており、前記駆動軸部材31 6および前記従動軸部材318は、帯状遮光シート28 2の巻芯286の両端に嵌合自在である。 遮光シート供 給部280には、複数のガイドローラ320が配置され ており、このガイドローラ320を介して帯状遮光シー ト282が接合部位P2に搬送される(図15参照)。 【0046】図16および図17に示すように、端末テ ープ供給貼り付け機構78は、離型紙送り出し機構37 2と、離型紙折り曲げ機構374と、端末テープ取り出 し機構376とを備える。端末止めテープ28は、帯状 の離型紙378に整列して貼り付けられるとともに、各 端末止めテープ28は、長手方向が前記離型紙378の 50

幅方向に延在し、かつ一部に設けられた糊なし部位38 0が、該離型紙378の幅方向一端部378a側に配置 されている。

10

【0047】離型紙送り出し機構372は、複数の端末 止めテープ28が貼り付けられた離型紙378をロール 状に装着して前記離型紙378を送り出すテープ送り出 し軸382と、前記端末止めテープ28が取り出された 前記離型紙378のみを巻き取る離型紙巻き取り軸38 4とを備えるとともに、前記テープ送り出し軸382と 前記離型紙巻き取り軸384との間には、一対のガイド ローラ386が略水平方向に並んで配置されている。

【0048】離型紙折り曲げ機構374は、図18およ び図19に示すように、離型紙378の両面側に配置さ れ、前記離型紙378の幅方向一端部378a側を強制 的に上方に折り曲げるように案内する第1 および第2 搬 送ガイド388、390を備える。第1搬送ガイド38 8は、離型紙378の端末止めテープ28が貼り付けら れている表面側とは反対の裏面側を案内するとともに、 前記離型紙378の搬送方向(矢印R方向)に向かって 幅方向一端部378aから離間する方向に傾斜する略三 角形状に構成されている。

[0049] 第2搬送ガイド390は、離型紙378の 端末止めテープ28が貼り付けられている表面側に配置 されるとともに、この離型紙378の幅方向一端部37 8 a 側から搬送方向に向かって傾斜する略三角形状に構 成される。離型紙378は、第1および第2搬送ガイド 388、390の案内作用下に、幅方向一端部378 a が上方に折り曲げられることにより、端末止めテープ2 8の糊なし部位380が、前記幅方向一端部378aか ら外方に露呈する。

【0050】端末テープ取り出し機構376は、図16 および図17に示すように、離型紙378の端末止めテ ープ28が貼り付けられた表面側に配置される第1およ び第2吸着ヘッド392、394と、前記端末止めテー プ28を挟んで前記離型紙378の裏面側に配置される 第1および第2押圧部材396、398とを備える。

【0051】端末テープ取り出し機構376は、第1お よび第2吸着ヘッド392、394を一体的に矢印E方 向に移動させるための移動手段400を備え、この移動 手段400は、サーボモータ402を有する。とのサー ボモータ402の回転駆動軸404には、ボールねじ4 06の一端が連結されるとともに、このボールねじ40 6が基台408に対して回転自在に支持される。基台4 08上には、ボールねじ406の両側に位置して互いに 平行なガイドレール410a、410bが設けられると ともに、前記ガイドレール410a、410bに可動べ ース412が支持される。との可動ベース412には、 ボールねじ406が螺合するナット部414が設けられ

【0052】可動ベース412には、矢印E方向に直交

する矢印F方向に向かって長尺なガイド部材416が設 けられるとともに、このガイド部材416には、ロッド レスシリンダを構成するスライド部材420が矢印下方 向に進退自在に配置される。

【0053】スライド部材420には、第1および第2 昇降シリンダ422、424が鉛直方向に向かって取り 付けられており、前記第1および第2昇降シリンダ42 2、424から上方に延在するロッド422a、424 aには、第1および第2昇降台426、428が固定さ れる。

【0054】図16および図20に示すように、第1お よび第2昇降台426、428には、第1および第2吸 着ヘッド392、394が支軸430、432を支点に 揺動自在に装着されており、スプリング434、436 を介して先端側が上方に揺動する方向に付勢されてい る。第1および第2吸着ヘッド392、394には、そ れぞれ複数、例えば、3個の吸着パッド438、440 が端末止めテープ28の長手方向に沿って配列されてお り、前記吸着パッド438、440は、図示しない真空 発生源に連通している。

【0055】図16および図17に示すように、第1お よび第2押圧部材396、398は、第1および第2シ リンダ442、444から下方向に突出するロッド44 2a、444aの先端部に固着されるとともに、離型紙 378に貼り付けられている端末止めテープ28の糊な し部位380に対応して配置されている。第1シリンダ 442に近接して、端末止めテープ28の糊なし部位3 80を自動的に検出するための端末テープ検出手段44 6が配置される。この端末テープ検出手段446は、投 光器448と受光器450とを備え、鉛直方向に所定間 30 ピン572a、572bを介して連結されている。 隔離間して配置されている。

【0056】遮光リーダ巻き取りステーションST5に は、本実施形態に係る包装装置500が設けられる。と の包装装置500は、図21に示すように、遮光リーダ 22の端部を把持して巻き付け位置P3に搬送位置決め する遮光リーダ搬送機構(包装シート搬送機構)502 と、前記遮光リーダ22を感光材料ロール12の端末1 4 a に貼り付ける貼り付け機構504と、前記遮光リー ダ22が貼り付けられた前記感光材料ロール12を回転 させる回転機構506と、前記感光材料ロール12を回 40 転させる際に、前記遮光リーダ22の巻き付け終端を把 持しながら該感光材料ロール12側に移動する遮光リー ダ保持機構(包装シート保持機構)508とを備える。 【0057】図22および図23に示すように、遮光り ーダ搬送機構502は、遮光リーダ組み立てステーショ ンST4から遮光リーダ巻き取りステーションST5に わたって設けられるフレーム部材532の上部側に水平 方向に延在して支持されるレール部材534a、534 bを備える。レール部材534a、534bには、長さ

および第2搬送ユニット536、538が移動可能に装 着される。

【0058】レール部材534a、534bには、上部 リニアガイド535a、535bと下部リニアガイド5 37a、537bとが設けられるとともに、前記レール・ 部材534a、534b間に第1および第2ボールねじ 540、542が回転自在に支持される。第1および第 2ボールねじ540、542は、フレーム部材532の 一端部側に固着されたモータ544、546に連結され 10 るベルト・プーリ手段548、550を介してそれぞれ 個別に回転駆動される。

【0059】第1搬送ユニット536は、第1ボールね じ540に螺合するナット部552を設けるとともに、 上部リニアガイド535a、535bに支持されて矢印 C方向に進退可能である一方、第2搬送ユニット538 は、第2ボールねじ542に螺合するナット部554を 設けるとともに、下部リニアガイド537a、537b に支持されて矢印C方向に進退可能である。

【0060】第1搬送ユニット536からアーム部材5 20 56a、556bが下方向に向かって延在するととも に、前記アーム部材556a、556bの下端部にエア 駆動される昇降テーブル558a、558hを介してク ランプ手段560a、560bが設けられる。クランプ 手段560a、560bは、図22および図24に示す ように、固定爪部562a、562bと揺動爪部564 a、564bとを備える。この揺動爪部564a、56 4 b は、支軸 5 6 6 a 、 5 6 6 b を支点に揺動するとと もに、その後端側には、シリンダ568a、568bか ち下方向に延在するロッド570a、570bがヒンジ

【0061】なお、第2搬送ユニット538は、上記の 第1搬送ユニット536と同様に構成されており、同一 の構成要素には同一の参照符号を付してその詳細な説明 は省略する。

【0062】図25および図26に示すように、貼り付 け機構504は、フレーム部材532を構成する基台5 80に装着される駆動部582を介して進退自在な可動 受台584と、前記可動受台584の上方に配置され、 昇降シリンダ586を介して昇降可能な第1および第2 押さえ部材588、590とを備える。

【0063】駆動部582は、基台580に装着される 左右一対の第1シリンダ592を備え、との第1シリン ダ592から矢印G1方向に延在するロッド592aに は、可動ベース594が連結される。可動ベース594 の矢印G1方向先端側には、一対の支軸596を介して 各アーム598が揺動自在に支持されるとともに、前記 アーム598の先端に可動受台584が一体的に固定さ れる。アーム598の底面側には、山形状のカム面60 0が設けられている。

【0064】可動ベース594の中央部には、第2シリ の異なる遮光リーダ22を選択的に搬送するための第1 50

ンダ602が設けられ、との第2シリンダ602から矢 印G1方向に延在するロッド602aには、カムプレー ト604が連結されている。このカムプレート604の 両端側には、それぞれのアーム598に形成されている カム面600に係合するカムローラ606が設けられて

【0065】昇降シリンダ586は、フレーム部材53 2に固定されており、この昇降シリンダ586から下方 向に延在するロッド586aには、取り付け板608が 固定される。取り付け板608には、感光材料ロール1 2側に位置して複数のガイドバー610を介し第1押さ え部材588が設けられるとともに、このガイドバー6 10にはスプリング612が外装されている。取り付け 板608には、ガイドバー610より矢印G2方向に離 間して複数のシリンダ614が支持され、前記シリンダ 614から下方向に延在するロッド614aに第2押さ え部材590が設けられる。第2押さえ部材590は、 ロッド615とこのロッド615に外装されるスプリン グ616とを介して取り付け板608に進退可能であ

【0066】図26に示すように、基台580上には、 矢印C方向両端に位置して遮光リーダ押さえ618、6 20が配置される。遮光リーダ押さえ618、620 は、矢印C方向に延在しており、それぞれシリンダ62 2、624を介して昇降自在である。基台580には、 矢印C方向の略中央部に位置して遮光リーダ保持機構5 08が配設される(図21参照)。

【0067】遮光リーダ保持機構508は、基台580 上に矢印G方向に延在して配置されるロッドレスシリン ダ630を備え、図27に示すように、このロッドレス 30 第2ナット部688a、688bが固着されるととも シリンダ630を介して矢印G方向に進退可能な可動台 632に支持板634が固定される。この支持板634 には、遮光リーダ22の幅方向中心線に対して左右に等 間隔だけ離間した位置にエアチャック636、638が 装着されている。

【0068】図28に示すように、回転機構506に対 応する位置には、感光材料ロール12がパレット昇降機 構640を介して配置される。パレット昇降機構640 は、フレーム部材532に固定されるシリンダ642を 備える。このシリンダ642から上方に延在するロッド 642aには、昇降台644が固着されるとともに、前 記昇降台644に設けられたガイドバー646がフレー ム部材532に昇降可能に支持されている。この昇降台 644には、パレット44を載置することができる。

【0069】回転機構506は、フレーム部材532に 設けられる移動部650を備える。図28および図29 に示すように、移動部650は、フレーム部材532に 鉛直下方向に向かって固定されるモータ654を備え、 とのモータ654から下方向に延在する駆動軸にボール ねじ656が連結される。ボールねじ656はナット部 50 ダ698a、698bを介して揺動可能に装着される。

14

657に螺合するとともに、このナット部657には、 感光材料ロール12の幅方向(矢印X方向)に延在する 昇降フレーム658が固定される。昇降フレーム658 には、複数本のガイドロッド660の一端がねじ止めさ れており、前記ガイドロッド660は、フレーム部材5 32に設けられたガイドブッシュ662に挿入支持され ている。

【0070】昇降フレーム658の長手方向一端には、 駆動部663を構成するモータ664が装着され、前記 モータ664の回転駆動軸666には、駆動歯車668 および第1ボールねじ670が軸着される。駆動歯車6 68には従動歯車672が噛合するとともに、この従動 歯車672を一端側に固着する回転軸674は、両端お よび中央側が昇降フレーム658に回転自在に支持され ている。

【0071】回転軸674は、従動歯車672とは反対 側の端縁部に第1歯車676を軸着しており、との第1 歯車676が第2歯車678を介して第3歯車680に **噛合するとともに、前記第3歯車680が第2ボールね** 20 じ682の端部に軸着される。この第2ボールねじ68 2は、第1ボールねじ670と同軸上に配置されて昇降 フレーム658に回転自在に支持されている。

【0072】昇降フレーム658には、第1および第2 ボールねじ670、682に対応してそれぞれ一組のガ イドレール684a、684bが設けられ、前記ガイド レール684a、684bに第1および第2スライドユ ニット686a、686bが支持される。第1および第 2スライドユニット686a、686bには、第1およ び第2ボールねじ670、682に螺合する第1および に、前記第1および第2スライドユニット686a、6 86bの下部側には、第1 および第2チャック690 a、690bが回転自在に支持される。第1および第2 チャック690a、690bは、感光材料ロール12の 両端に挿入されてとの感光材料ロール12の径方向に拡 縮可能である。

【0073】昇降フレーム658の長手方向一端には、 モータ664に並列してモータ692が装着され、この モータ692の回転駆動軸692aにスプライン693 40 が軸着される。スプライン693は、矢印X方向に延在 して昇降フレーム658に回転自在に支持されるととも に、とのスプライン693の両端側には、ベルト・プー リ手段694a、694bを介して第1および第2チャ ック690a、690bが連結されている。

【0074】図30および図31に示すように、第1お よび第2スライドユニット686a、686bには、感 光材料ロール12が回転する際に遮光性シュリンクフィ ルム24に向けて一定温度かつ一定流量の熱風を連続的 に供給するための熱風機696a、696bが、シリン

【0075】第1および第2スライドユニット686 a、686bには、遮光リーダ22の巻き取り時に遮光 リーダ保持機構508による前記遮光リーダ22の巻き 付け終端の保持が解除された状態で、該遮光リーダ22 を前記感光材料ロール12に押圧支持可能なローラ部材 700a、700bが設けられる。このローラ部材70 0a、700bは、水平方向に向かって配置されるシリ ンダ702a、702bを介して水平方向に進退可能で

[0076]昇降フレーム658には、ローラ部材70 10 0 cが、駆動部704を介して移動可能に装着される。 との駆動部704は、鉛直方向に配置される第1シリン ダ706を備え、前記第1シリンダ706を介して昇降 する取り付け板708の鉛直面側には、水平方向に向か って第2シリンダ710が固定される。この第2シリン ダ710を介して水平方向に進退可能な板体712に は、ローラ部材700cが回転自在に支持されている。 【0077】 とのように構成される包装システム10の 動作について、以下に説明する。

ある。

[0078]まず、感光材料ロール12は、端末14a 20 が自由端としてパレット44に配置されており、このパ レット44を介して搬送コンベア42a、42bの走行 作用下に、遮光部材挿入ステーションST1に搬送され る。パレット44は、遮光部材挿入ステーションST1 に一旦停止された後、図示しないパレット昇降部を介し て所定の挿入高さ位置まで上昇される。そして、遮光部 材組み付け機構50の作用下に、感光材料ロール12の 両端に遮光部材18が組み付けられる。

【0079】次いで、パレット44は、端末引き出しス テーションST2に送られ、端末引き出し機構52の作 30 用下に、感光材料ロール12の端末14aが所定の長さ だけ引き出されてこの端末14aの位置決めが行われ る。さらに、感光材料ロール12は、パレット44に載 置された状態で、貼り付けステーションST3に送ら れ、接合テープ貼り付け機構54の作用下に、との感光 材料ロール12の端末14aに接合テープ20が貼り付

【0080】感光材料ロール12は、貼り付けステーシ ョンST3から遮光リーダ巻き取りステーションST5 に搬送される一方、遮光リーダ組み立てステーションS T4では、図4に示すように、スカート部材供給部62 を構成するモータ84が駆動され、ベルト・プーリ手段 86を介して送り出し軸82が矢印方向に回転する。と のため、送り出し軸82に巻回されている帯状スカート 部材64が送り出され、ガイドローラ88およびダンサ ローラ90を介して加工機構66側に送り出される。

【0081】次いで、帯状スカート部材64の先端が把 持手段142に把持され、ロッドレスシリンダ130の 駆動作用下に、可動台 1 3 2 が矢印A 1 方向(接合部位 部ロッドレスシリンダ100が駆動され、第1可動台1 02が矢印A1方向に移動する。このため、支持フレー ム108に支持されているパンチ部118およびダイブ レート部120が、帯状スカート部材64の打ち抜き加

工部位に対応して配置される(図32参照)。

【0082】そとで、加工機構66を構成する加圧シリ ンダ110が駆動され、ロッド112と一体的に昇降台 114が下降する。これにより、帯状スカート部材64 には、ダイプレート部120とパンチ部118とによっ て菱形状の開口部122とミシン目124a、124b とが形成される(図5参照)。

【0083】上記の加工作業後に加圧シリンダ110が 駆動され、パンチ部118が上昇するとともに、下部ロ ッドレスシリンダ100が駆動されて、第1可動台10 2が矢印A2方向に移動する。従って、加工機構66 は、所定の退避位置に配置されるととになる。さらに、 スカート部材搬送機構70を構成するロッドレスシリン ダ180が駆動され、スカート部材サクションボックス 184が接合部位P2から切断部位P1に向かって矢印 A2方向に移動する。

【0084】スカート部材サクションボックス184 が、切断部位P1で把持手段142に先端が把持されて いる帯状スカート部材64の下方に配置されると、この スカート部材サクションボックス184による吸引が行 われ、複数の吸引孔190を介して前記帯状スカート部 材64が前記スカート部材サクションボックス184の 吸引面(上面)に吸着保持される。この状態で、把持手 段142を構成するシリンダ148が駆動され、ロッド 156と一体的に可動ガイド150が上方に移動し、帯 状スカート部材64から離脱する。

【0085】上記のように、可動ガイド150と固定ガ イド146による帯状スカート部材64の把持が解除さ れた後、ロッドレスシリンダ130が駆動されて可動台 132が矢印A2方向に移動し、スカート部材切断機構 68が帯状スカート部材64の切断位置に対応して配置 される。その際、ストッパ手段170を構成するシリン ダ172が駆動されて、係止ロッド174が上方に移動 する。このため、係止ロッド174が可動台132に当 接して、この可動台132が移動することを確実に規制 40 することができる。

【0086】次いで、把持手段142を構成するシリン ダ148が駆動され、固定ガイド146と可動ガイド1 50とにより帯状スカート部材64の切断面後端側が把 持されるとともに、保持手段144を構成するシリンダ 160が駆動され、押圧ガイド164が下降して押圧面 168により前記帯状スカート部材64をスカート部材 サクションボックス184に押圧保持する。そとで、ス カート部材切断機構68を構成するシリンダ134が駆 動され、ロッド136と一体的にカッタ刃138が矢印 P2側)に移動する。次に、加工機構66を構成する下 50 B方向に移動し、帯状スカート部材64が開口部122

の略中央部対角位置で切断される(図33参照)。

17

【0087】帯状スカート部材64が幅方向に切断され た後、保持手段144を構成するシリンダ160が駆動 されて押圧ガイド164が上昇し、この帯状スカート部 材64の保持作用が解除される。切断された帯状スカー ト部材64は、スカート部材サクションボックス184 に吸着保持されており、ロッドレスシリンダ180の作 用下に、可動ベース182が矢印A1方向に移動する。 とのため、可動ベース182に係合するスカート部材サ クションボックス184は、ガイド部材186の案内作 10 用下に切断部位P1から接合部位P2に移送される(図 34参照)。

【0088】一方、遮光シート供給部280では、図1 4および図15に示すように、ロール状の帯状遮光シー ト282が台車284を構成する支持ブロック288に 支持された状態で装填されている。可動アーム302 a、302bは互いに離間して配置されており、この可 助アーム302a、302bが、シリンダ306、30 8の作用下に互いに近接する方向に変位する。このた 動軸部材316および従動軸部材318が、帯状遮光シ ート282の巻芯286の両端に<del>嵌合する。</del>

【0089】との状態で、昇降シリンダ294が駆動さ れてロッド296が上方に移動すると、連結部298を 介して支持板292が壁板290の鉛直面方向に沿って 上昇する。従って、支持板292に装着されている可動 アーム302a、302bを介して、ロール状の帯状遮 光シート282が台車284から上方に取り出され、巻 芯286の両端が駆動軸部材316と従動軸部材318 とに嵌合支持される。そして、モータ310の駆動作用 30 下に、回転軸312に設けられたチェーン・スプロケッ ト314を介して駆動軸部材316が回転し、ロール状 の帯状遮光シート282が繰り出される。との帯状遮光 シート282は、ガイドローラ320を介して接合部位 P2に搬送される。

【0090】接合部位P2では、図34に示すように、 シート部材離間機構74を構成する第1および第2シー ト部材サクションボックス240、242を介して帯状 遮光シート282が吸着保持されるとともに、前記第1 および第2シート部材サクションボックス240、24 2の間でスカート部材サクションボックス184が帯状 スカート部材64を吸着保持して配置されている。

【0091】次いで、図11に示すように、シート部材 保持機構220を構成する昇降シリンダ224が駆動さ れ、ロッド226と一体的に昇降台228が下降する。 昇降台228には、取り付け板232a、232bを介 して押圧プレート234a、234bが設けられてお り、前記押圧プレート234a、234bは、スカート 部材サクションボックス184の幅方向両端縁部に帯状 スカート部材64を押圧保持する(図35参照)。

【0092】との状態で、図10に示すように、切断機 構72を構成するシリンダ208が駆動されてカッタ刃 210が切断高さ位置まで下降する。そして、ロッドレ スシリンダ202が駆動されて可動ベース204と一体 的にカッタ刃210が矢印A1方向に移動すると、この カッタ刃210は、スカート部材サクションボックス1 84の上部に形成されたスリット192の案内作用下 に、矢印A1方向に移動しながら帯状遮光シート282 と帯状スカート部材64とを一体的に切断する。

【0093】切断機構72による切断処理が終了する と、シート部材保持機構220を構成する昇降シリンダ 224が駆動され、昇降台228と一体的に押圧プレー ト234a、234bが上昇する。従って、押圧プレー ト234a、234bによる帯状遮光シート282の押 圧保持が解除された後、第1 および第2 シート部材サク ションボックス240、242が互いに離間する方向に 移動する(図36参照)。具体的には、図12に示すよ ろに、移動部244を構成する第1シリンダ264が駆 動されて、ロッド254aがとの第1シリンダ254側 め、可動アーム302a、302bに設けられている駆 20 に移動し、該ロッド254aに連結されている第1シー ト部材サクションボックス240が、リニアガイド25 2a、252bの案内作用下に、矢印C2方向に移動す

> 【0094】一方、第2シリンダ256の駆動作用下 に、ロッド256aに連結されている第2シート部材サ クションボックス242が、リニアガイド252a、2 52bの案内作用下に矢印C1方向に移動する。とれに より、第1および第2シート部材サクションボックス2 40、242が互いに離間する方向に変位し、これらに 吸着保持されている切断後の帯状遮光シート282、す なわち、遮光シート26の切断端面同士が所定の距離だ け離間する (図36参照)。

> 【0095】そとで、図13に示すように、接合機構7 6を構成する昇降部264が駆動される。この昇降部2 64は、昇降シリンダ266、268を備えており、前 記昇降シリンダ266、268を介して昇降台270、 272と一体的に第1および第2ヒータブロック26 0、262が上昇する。また、シート部材保持機構22 0を構成する昇降シリンダ224が駆動され、昇降台2 28と一体的に押圧プレート234a、234bが下降 する。

> 【0096】とのため、図37に示すように、第1およ び第2ヒータブロック260、262と押圧プレート2 34a、234bとを介し、遮光シート26の切断両端 縁部と切断された帯状スカート部材64、すなわち、遮 光性シュリンクフィルム24とが挟持され、所定時間経 過するととによって前記遮光シート26の両端縁部に前 記遮光性シュリンクフィルム24が貼り付けられる。

【0097】上記の接合作業時には、切断機構72を構 \_50 成するカッタ刃210がシリンダ208を介して上方位 置に配置された後、ロッドレスシリンダ202を介して前記カッタ刃210が可動ベース204と一体的に矢印A2方向に移動し、切断開始位置に対応して配置される。

【0098】図1に示すように、遮光シート26の幅方向両端に遮光性シュリンクフイルム24が貼り付けられるとともに、前記遮光シート26の先端部には、端末止めテープ28が貼り付けられて遮光リーダ22が形成される。

【0099】図16および図17に示すように、端末テ 10 ープ供給貼り付け機構78では、端末止めテープ28を整列して組み付けている離型紙378が、テープ送り出し軸382の回転作用下に繰り出され、ガイドローラ386および離型紙折り曲け機構374を介して離型紙巻き取り軸384に前記離型紙378のみが巻き取られる。その際、一対のガイドローラ386間では、離型紙折り曲げ機構374を構成する第1および第2搬送ガイド388、390の案内作用下に、離型紙378の幅方向一端部378aが鉛直上方向に向かって折り曲げられる。

【0100】このため、図18および図19に示すように、端末止めテープ28の糊なし部位380が、離型紙378の幅方向一端部378aから外方に露呈する。そこで、端末テーブ検出手段446(図16参照)を介して端末止めテープ28の糊なし部位380が検出されると、離型紙送り出し機構372の駆動が停止されて離型紙378の搬送が停止される。

【0101】次いで、図20に示すように、第1および 第2昇降シリンダ422、424が駆動されてロッド4 22a、424aが上方に移動する。ロッド422a、 424aには、第1および第2昇降台426、428が 固定されており、前記第1および第2昇降台426、4 28と一体的に第1および第2吸着ヘッド392、39 4が上昇する。従って、第1および第2吸着ヘッド39 2、394に設けられている吸着パッド438、440 は、離型紙378に貼り付けられている各端末止めテープ28に当接し、前記端末止めテーブ28の吸着が行わ れる。

【0102】さらに、図38に示すように、第1および第2シリンダ442、444が駆動され、ロッド442 a、444aが鉛直下方向に変位する。これにより、ロッド442a、444aに固着されている第1および第2押圧部材396、398は、離型紙378の幅方向一端部378a側から外方に突出している2枚の端末止めテープ28の糊なし部位380を、第1および第2吸着ヘッド392、394側に押し付ける。

【0103】その際、第1および第2吸着ヘッド39 60a、560bが接合部位P2で貼り付け処理が行わ 2、394は、第1および第2昇降台426、428に れた遮光リーダ22に対応して配置される際には、シリ 支軸430、432を介して揺動自在に支持されてお ンダ568a、568bが駆動されて揺動爪部564 り、前記第1および第2吸着ヘッド392、394の揺 50 a、564bが支軸566a、566bを支点にして先

助方向先端側が第1および第2押圧部材396、398を介して鉛直下方向に押圧される。このため、第1および第2吸着ヘッド392、394は、スプリング434、436の弾性力に抗して下方向に揺動し、前記第1および第2吸着ヘッド392、394と第1および第2押圧部材396、398とに糊なし部位380が挟持されている各端末止めテーブ28は、離型紙378から剥離されて該第1および第2吸着ヘッド392、394に吸着保持される。

【0104】次に、図39に示すように、第1および第2昇降シリンダ422、424が駆動され、第1および第2吸着ヘッド392、394が端末止めテープ28を吸着した状態で下降する一方、第1および第2シリンダ442、444の駆動作用下に、第1および第2押圧部材396、398が上昇する。第1および第2吸着ヘッド392、394は、端末止めテープ28を吸着保持した状態で、遮光シート26の端末テーブ貼り付け位置に対応して移送される。

【0105】具体的には、図16に示すように、移動手段400を構成するサーボモータ402の駆動作用下に、ボールねじ406が回転されることにより、可動ベース412がガイドレール410a、410bに沿って矢印E方向に移送される。さらに、図40に示すように、スライド部材420が、可動ベース412に設けられているガイド部材416に沿って矢印F1方向に移動し、例えば、第1吸着ヘッド392が遮光シート26の端末テーブ貼り付け位置下方に対応して配置される。

【0106】そこで、第1昇降シリンダ422が駆動され、第1昇降台426と一体的に第1吸着ヘッド392 が上昇することにより、この第1吸着ヘッド392に吸着保持されている端末止めテープ28が遮光シート26に押し付けられる。この状態で、第1吸着ヘッド392による吸引が解除されるとともに、前記第1吸着ヘッド392が下降することにより、遮光シート26に端末止めテープ28が貼り付けられることになる。

【0107】遮光シート26の両端縁部に遮光性シュリンクフィルム24が貼り付けられた遮光リーダ22は、遮光リーダ搬送機構502を介して遮光リーダ巻き取りステーションST5に搬送される。

【0108】具体的には、第1搬送ユニット536を用いて説明すると、図22および図23に示すように、モータ544の駆動作用下に第1ボールねじ540が回転され、この第1ボールねじ540に螺合するナット部552を介して第1搬送ユニット536がレール部材534a、534bの案内作用下に、矢印C2方向に移動する。第1搬送ユニット536を構成するクランプ手段560a、560bが接合部位P2で貼り付け処理が行われた遮光リーダ22に対応して配置される際には、シリンダ568a、568bが駆動されて揺動爪部564。564bが支軸566。566bを支点にして先

30

端を上方に揺動させている。

【0109】このため、第1搬送ユニット536が遮光 リーダ22を構成する遮光シート26側に移動すると、 固定爪部562a、562bと揺動爪部564a、56 4 b との間に前記遮光シート26の両端縁部が挿入され る(図24中、二点鎖線参照)。次いで、シリンダ56 8a、568bが駆動されて揺動爪部564a、564 bの先端側が閉動することにより、前記揺動爪部564 a、564bと固定爪部562a、562bとを介して 遮光シート26の長さ方向両端縁部が把持される。

21

【0110】との状態で、モータ544の駆動作用下 に、第1ボールねじ540が前記とは逆方向に回転さ れ、ナット部552を介して第1搬送ユニット536が 矢印C1方向に移動する。これにより、第1クランプ手 段560a、560bに把持されている遮光リーダ22 は、矢印C1方向に移送されて遮光リーダ巻き取りステ ーションST5に移送される(図41参照)。

【0111】遮光リーダ巻き取りステーションST5で は、シリンダ622、624が駆動されて遮光リーダ押 さえ618、620が下降し、前記遮光リーダ押さえ6 20 18、620と基台580の載置面とにより、遮光リー ダ22の矢印G方向両端が押圧保持される(図42参 照)。この状態で、エアチャック636、638が遮光 リーダ22の巻き付け終端を把持する一方、遮光リーダ 搬送機構502を構成するクランプ手段560a、56 0 b による遮光リーダ22の矢印C1方向端部の把持が 解除される。クランプ手段560a、560bは昇降テ ーブル558a、558bを介して上方に移動した後、 モータ544の駆動作用下に矢印C2方向に移動して、 接合部位P2に移送される。

【0112】巻き付け位置P3では、上記のように遮光 リーダ22が搬送されるとともに、パレット昇降機構6 40が駆動され、シリンダ642の駆動作用下に昇降台 644を介してパレット44が上昇する。パレット44 を介して感光材料ロール12が巻き取り高さ位置に配置 されると、貼り付け機構504および回転機構506が 駆動される。

【0113】貼り付け機構504では、図25および図 26に示すように、駆動部582を構成する第1シリン ダ592が駆動され、可動ベース594が矢印G1方向 に移動する。次に、第2シリンダ602が駆動されてロ ッド602aを介してカムブレート604が矢印G1方 向に移動すると、このカムプレート604の両端に設け られているカムローラ606が各アーム598の底面側 に形成されたカム面600に係合する。 とのため、アー ム598は、カム面600およびカムローラ606の案 内作用下に、鉛直上方向に揺動する。

【0114】アーム598には可動受台584が固着さ れており、この可動受台584は、基台580の底面側 から上方に突出して前記基台580の端部と感光材料ロ 50 ル12の外周に遮光リーダ22が巻き付けられるととも

ール12との間に配置される(図43参照)。この可動 受台584上には、感光材料ロール12の端末14aお よび接合テープ20が配置される。

【0115】そこで、昇降シリンダ586が駆動され て、ロッド586aと一体的に取り付け板608が下降 する。このため、まず、第1押さえ部材588が感光材 料ロール12の端末14aを可動受台584側に押圧支 持し、次いで、シリンダ614が駆動されて、第2押さ え部材590が接合テープ20を遮光リーダ22の端部 に貼り付ける動作を行う(図44参照)。 10

【0116】これにより、感光材料ロール12の端末1 4 a と遮光リーダ22とが、接合テープ20を介して接 合される。そして、昇降シリンダ586の駆動作用下 に、第1および第2押さえ部材588、590が上方に 移動するとともに、シリンダ622、624が駆動され て遮光リーダ押さえ板618、620が上昇し、遮光リ ーダ22の保持が解除される(図45参照)。

【0117】一方、回転機構506では、図28に示す ように、駆動部663を構成するモータ664が駆動さ れ、駆動歯車668と第1ボールねじ670とが一体的 に所定の方向に回転する。駆動歯車668には従動歯車 672が嘲合しており、との従動歯車672の回転は、 回転軸674を介して第1歯車676に伝えられ、前記 第1歯車676に噛合する第2歯車678から第3歯車 680を介して第2ボールねじ682が回転される。と のため、第1および第2ボールねじ670、682は互 いに異なる方向に回転し、第1および第2ナット部68 8a、688bを介して第1および第2スライドユニッ ト686a、686bが互いに近接する方向に移動す

【0118】第1および第2スライドユニット686 a、686bには、第1および第2チャック690a、 690bが支持されており、前記第1および第2チャッ ク690a、690bが感光材料ロール12の両端に挿 入される。そして、感光材料ロール12の両端部が第1 および第2チャック690a、690bにより保持され る一方、パレット44が所定の距離だけ下降して、前記 感光材料ロール12の外周面から離間する。

【0119】感光材料ロール12が第1および第2チャ ック690a、690bのみにより保持された後、モー タ692が駆動されてスプライン693が回転する。と のため、スプライン693にベルト・プーリ手段694 a、694bを介して連結されている第1および第2チ ャック690a、690bが回転を開始する。

【0120】第1および第2チャック690a、690 bの回転と同期して、遮光リーダ保持機構508を構成 するロッドレスシリンダ630が駆動される。従って、 第1および第2チャック690a、690bの回転作用 下に、感光材料ロール12が回転してこの感光材料ロー に、この遮光リーダ22の巻き付け終端が、遮光リーダ 保持機構508を構成するエアチャック636、638 に把持された状態で、このエアチャック636、638 が矢印G1方向に移動する(図46参照)。

23

【0121】そして、エアチャック636、638が矢 印G1方向の終端部近傍に移動する際に、駆動部702 a、702bを介してローラ部材700a乃至700c が、前記感光材料ロール12の外周面を押圧保持する。 ローラ部材700a、700bは、図31に示すよう に、シリンダ702a、702bの作用下に前方に突出 10 する。一方、ローラ部材700cは、駆動部704を構 成する第1シリンダ706の作用下に鉛直下方向に移動 した後、第2シリンダ710が駆動されて前方に突出す る。これにより、ローラ部材700a乃至700cは、 感光材料ロール12の外周に巻き付けられている遮光リー ーダ22を押圧保持する。

【0122】遮光リーダ22の巻き付け作業が終了する 前に、遮光リーダ保持機構508を構成するエアチャッ ク636、638による遮光リーダ22の把持が解除さ ンダ630の作用下に矢印G2方向に待避する。

【0123】上記のように、感光材料ロール12の外周 に遮光リーダ22が巻き付けられる際には、第1および 第2スライドユニット686a、686bに装着されて いる熱風機696a、696bが、シリンダ698a、 698bの作用下に前記感光材料ロール12の両端部に 対向して配置される。熱風機696a、696bから感 光材料ロール12に向かって熱風が吹き付けられ、これ により、遮光リーダ22を構成する遮光性シュリンクフ イルム24が遮光部材18の外周縁部を覆って熱収縮さ 30 れる (図47参照)。

【0124】そして、感光材料ロール12の外周に遮光 リーダ22が巻き取られ、端末止めテープ28により前 記遮光リーダ22の終端が固定されることにより、該遮 光リーダ22の巻き付け作業が終了する。次に、パレッ ト昇降機構640が駆動されて昇降台644が上昇し、 バレット44を保持した状態で回転機構506を構成す るモータ664が駆動される。このため、第1および第 2スライドユニット686a、686bが、互いに離間 する方向に移動し、第1および第2チャック690a、 690bが感光材料ロール12の両端から離脱する(図 48参照)。パレット44は、下降して搬送コンベア4 2a、42bに受け渡された後、このパレット44が次 段の工程に搬送される。

【0125】との場合、本実施形態では、接合部位P2 において、遮光シート26の両側部に遮光性シュリンク フイルム24を貼り付けるとともに、前記遮光シート2 6の先端に端末止めテープ28が貼り付けられて遮光リ ーダ22が形成された後、この遮光リーダ22が遮光リ ーダ搬送機構502を構成するクランプ手段560a、

560bに把持されて矢印C1方向に搬送され、巻き付 け位置P3 に配置されている。

【0126】とのように、遮光リーダ22がクランプ手 段560a、560bに把持された状態で搬送されるた め、従来のサクションベルトや吸着パッド等により前記 遮光リーダ22を巻き付け位置P3に搬送する際のよう に、該遮光リーダ22の位置決め不良を惹起することは ない。従って、遮光リーダ22を巻き付け位置P3に対 して正確に位置決めすることができ、前記遮光リーダ2 2と感光材料ロール12の端末14aとの貼り付け精度 を有効に維持することができるという効果が得られる。 【0127】さらに、本実施形態では、遮光リーダ搬送 機構502を介して巻き付け位置P3に配置された遮光 リーダ22の巻き付け終端が、遮光リーダ保持機構50 8を構成するエアチャック636、638により把持さ れる。エアチャック636、638は、遮光リーダ22 の幅方向(矢印C方向)の略中央部を把持しており、回 転機構506の作用下に感光材料ロール12が回転され てとの感光材料ロール12の外周に前記遮光リーダ22 れ、前記エアチャック636、638がロッドレスシリ 20 が巻き付けられる際、前記エアチャック636、638 は、該遮光リーダ22の巻き付け終端を把持しながら、 ロッドレスシリンダ616を介して矢印G1方向に移動 している。

> 【0128】とのため、遮光リーダ22が感光材料ロー ル12の外周に巻き付けられる際に、この遮光リーダ2 2が蛇行することを確実に阻止することができ、前記感 光材料ロール12の外周に巻き付けられた前記遮光リー ダ22に巻きずれ等が発生することがない。これによ り、本実施形態では、髙品質な遮光性感光材料ロール3 0を、簡単な工程および構成で確実に得ることが可能に なるという利点がある。

> 【0129】さらにまた、本実施形態では、ローラ部材 700a乃至700cを備えており、遮光リーダ保持機 構508を構成するエアチャック636、638が遮光 リーダ22の把持を解除する前に、前記ローラ部材70 0a乃至700cを介して前記遮光リーダ22を押圧保 持している。従って、エアチャック636、638が遮 光リーダ22から離脱した後にも、この遮光リーダ22 の外周面を確実に保持することができ、前記遮光リーダ 22の巻き取り作業が、一層確実かつ高精度に遂行され るという効果がある。

> 【0130】なお、本実施形態では、ロール状物として 感光材料ロール12を用いて説明したが、これに限定さ れるものではなく、フィルムやシート等の種々の帯状体 を巻回したロール状物を使用してもよい。

#### [0131]

【発明の効果】本発明に係るロール状物の包装方法およ び装置では、包装シートの端部を把持してこの包装シー トが搬送されるため、前記包装シートをサクションベル 50 ト等により搬送する従来の構造に比べ、該包装シートを 巻き付け位置に正確に位置決めすることができる。従って、包装シートをロール状物の端部に精度よく貼り付けることが可能になる。

【0132】さらに、ロール状物が回転される際に、包装シートの巻き付け終端が保持されている。これにより、包装シートの巻き付け時に、前記包装シートが蛇行することがなく、前記包装シートをロール状物の外周に高精度に巻き付けることができる。これにより、簡単な工程および構成で、ロール状物の外周に包装シートを効率的かつ高精度に巻き付けることが可能になる。

#### 【図面の簡単な説明】

- 【図1】本発明の実施形態に係るロール状物の包装方法 を実施するための包装システムの概略説明図である。
- 【図2】前記ロール状物である感光材料ロールの一部分解斜視説明図である。
- 【図3】加工装置の概略構成を示す平面図である。
- 【図4】前記加工装置を構成するスカート部材供給部の 正面図である。
- 【図5】前記加工装置を構成する加工機構の斜視図である。
- 【図6】前記加工機構の側面図である。
- 【図7】前記加工装置を構成するスカート部材切断機構 およびスカート部材搬送機構の斜視説明図である。
- 【図8】前記加工装置を構成する把持手段の正面図であ る。
- 【図9】前記加工装置を構成する保持手段の正面図である。
- 【図10】前記加工装置を構成する切断機構の斜視説明 図である。
- 【図11】前記加工装置を構成するシート部材保持機構 30の斜視説明図である。
- 【図12】前記加工装置を構成するシート部材離間機構の斜視説明図である。
- 【図13】前記加工装置を構成する接合機構の斜視説明 図である。
- 【図14】遮光シート供給部の斜視図である。
- 【図15】前記遮光シート供給部の側面図である。
- 【図16】前記包装システムを構成する端末テープ供給 貼り付け機構の斜視説明図である。
- 【図17】前記端末テープ供給貼り付け機構の正面図で 40 ある。
- 【図18】前記端末テーブ供給貼り付け機構を構成する 離型紙折り曲げ機構の斜視説明図である。
- 【図19】前記離型紙折り曲げ機構の平面説明図である。
- 【図20】前記端末テーブ取り出し機構を構成する第1 および第2吸着ヘッドが上昇する際の動作説明図である。
- 【図21】本実施形態に係る包装装置の概略平面図である。 ろ

- 【図22】前記包装装置を構成する遮光リーダ搬送機構 の斜視説明図である。
- 【図23】前記遮光リーダ搬送機構の要部正面説明図である。
- 【図24】前記遮光リーダ搬送機構を構成するクランブ 手段の動作説明図である。
- 【図25】前記包装装置を構成する貼り付け機構の斜視 説明図である。
- 【図26】前記貼り付け機構の側面図である。
- 3 【図27】前記包装装置を構成する遮光リーダ保持機構の斜視説明図である。
  - 【図28】前記包装装置を構成する回転機構およびバレット昇降機構の正面説明図である。
  - 【図29】前記回転機構および前記パレット昇降機構の 側面説明図である。
  - 【図30】前記回転機構を構成するスライドユニットの 斜視説明図である。
  - 【図31】前記スライドユニットの側面図である。
- 【図32】前記帯状スカート部材に打ち抜き加工を行う 20 際の動作説明図である。
  - 【図33】前記帯状スカート部材を吸着保持した状態で 幅方向に切断する際の動作説明図である。
  - 【図34】前記接合部位の斜視説明図である。
  - 【図35】前記帯状スカート部材と帯状遮光シートとを 切断する際の動作説明図である。
  - 【図36】切断された前記帯状遮光シートの切断端面同士を離間させる際の動作説明図である。
  - 【図37】前記帯状遮光シートに遮光性シュリンクフィルムを貼り付ける際の動作説明図である。
- 30 【図38】第1 および第2 押圧部材が下降して端末止め テープの糊なし部位が押圧される際の動作説明図であ ス
  - 【図39】前記端末止めテープが前記第1 および第2吸着ヘッドに吸着保持された後、退避を行う際の動作説明図である。
  - 【図40】前記第1および第2吸着ヘッドに保持されている前記端末止めテープを遮光シートに搬送する際の動作説明図である。
  - 【図41】巻き付け位置に遮光リーダが配置される際の 動作説明図である。
  - 【図42】前記遮光リーダを保持する際の動作説明図である。
  - 【図43】前記貼り付け機構の動作説明図である。
  - 【図44】前記貼り付け機構の動作説明図である。
  - 【図45】前記遮光リーダ保持機構の動作説明図である。
  - 【図46】前記遮光リーダを巻き取る際の動作説明図である。
- 【図47】熱風機の動作説明図である。
- 50 【図48】貼り付け後にパレットを上昇させる際の動作

26

28

説明図である。		*78…端末テープ供給貼り付け機構	280…遮光シー
【図49】従来技術に係る遮光性感光材料ロールの一部		ト供給部	
分解斜視説明図である。		282…帯状遮光シート	372…離型紙送
【符号の説明】		り出し機構	
10…包装システム	12…感光材料口	374…離型紙折り曲げ機構	376…端末テー
ール		プ取り出し機構	
14…感光材料シート	1 4 a …端末	500…包装装置	502…遮光リー
16…巻芯	18…遮光部材	ダ搬送機構	
20…接合テープ	24…遮光性シュ	504…貼り付け機構	506…回転機構
リンクフイルム	. 10	) 508…遮光リーダ保持機構	536, 538
26…遮光シート	28…端末止めテ	搬送ユニット	
ープ		560a、560b…クランプ手段	582…駆動部
30…遮光性感光材料ロール	40…搬送系	584…可動受台	588, 590
44…パレット	50…遮光部材組	押さえ部材	
み付け機構		630…ロッドレスシリンダ	636,638
52…端末引き出し機構	5 4 …接合テープ	エアチャック	
貼り付け機構		640…パレット昇降機構	650…移動部
60…加工装置	6 4 …帯状スカー	664…モータ	686a, 686
卜部材		b…スライドユニット	
66…加工機構	68…スカート部 20	0 690a、690b…チャック	693…スプライ
材切断機構		· ン	
70…スカート部材搬送機構	72…切断機構	700a~700c…ローラ部材	
74…シート部材離間機構	76…接合機構 *		

# [図1]

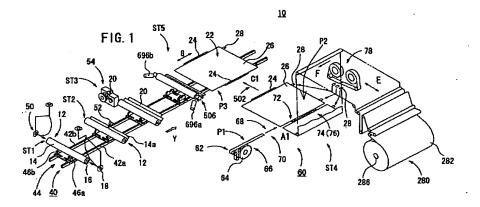
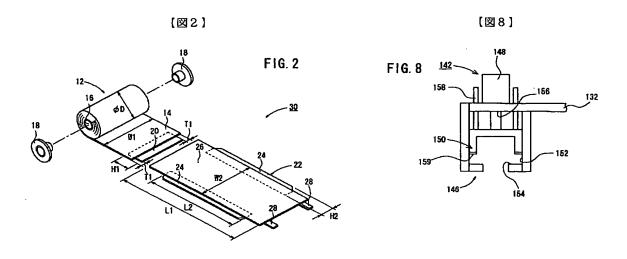
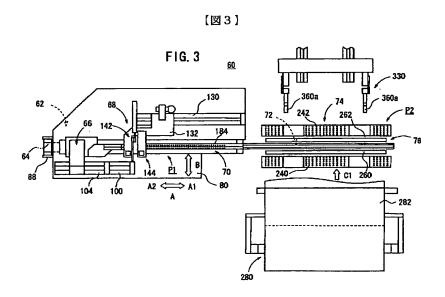


FIG. 9 144 162 132 FIG. 19 374 386 390 380 378a 386 378a 386 378a 386 388 28 378



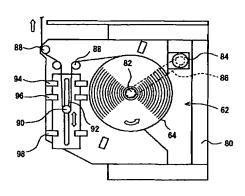


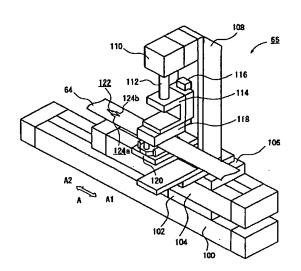
【図4】

FIG. 4



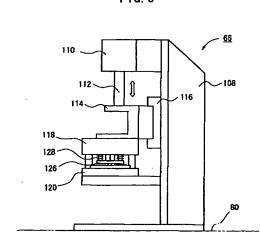
FIG. 5



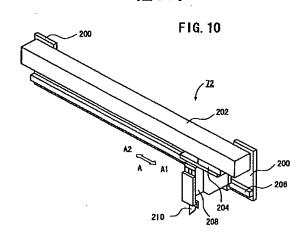


【図6】

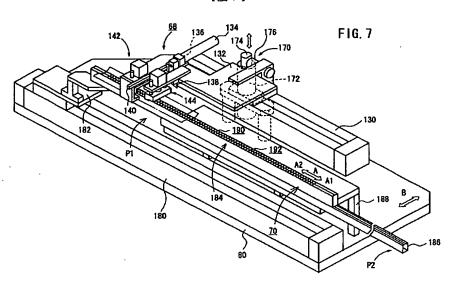
FIG. 6



【図10】

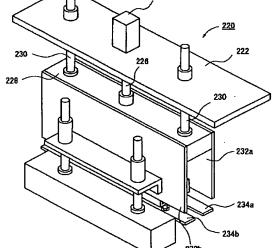


[図7]



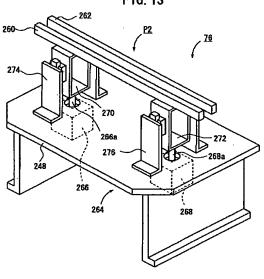
【図11】

FIG. 11

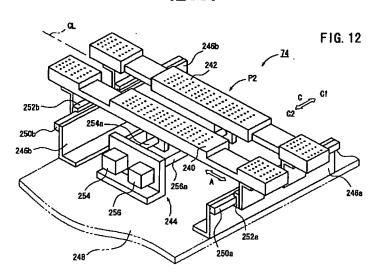


[図13]

FIG. 13

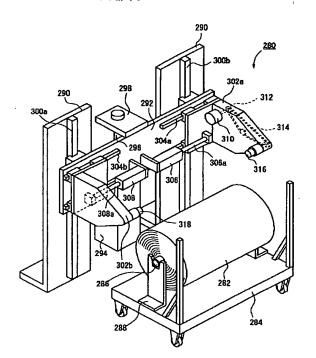


【図12】



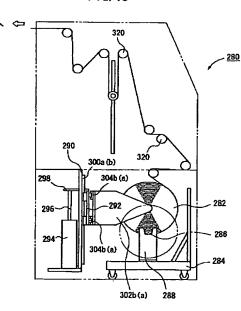
【図14】

FIG. 14

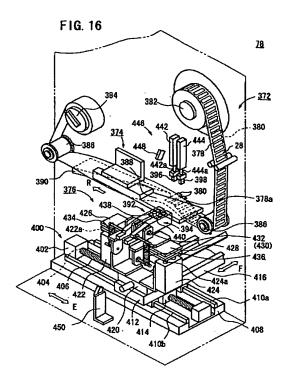


[図15]

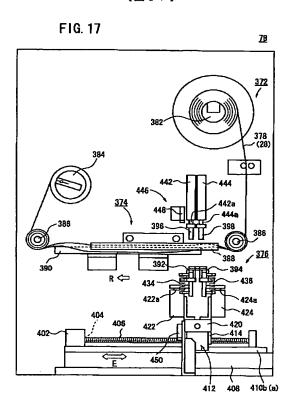
FIG. 15



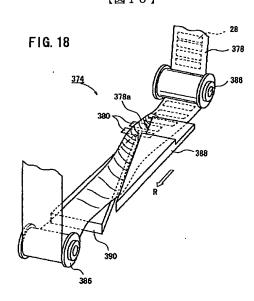
【図16】

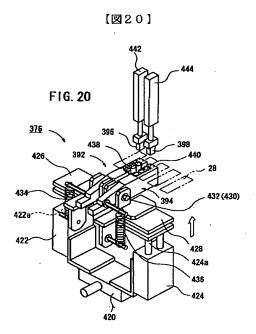


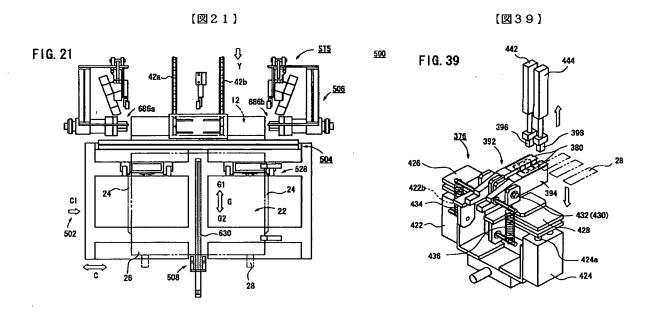
【図17】



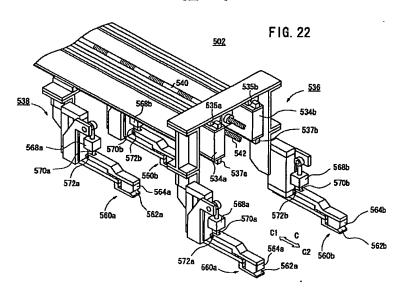
[図18]







【図22】

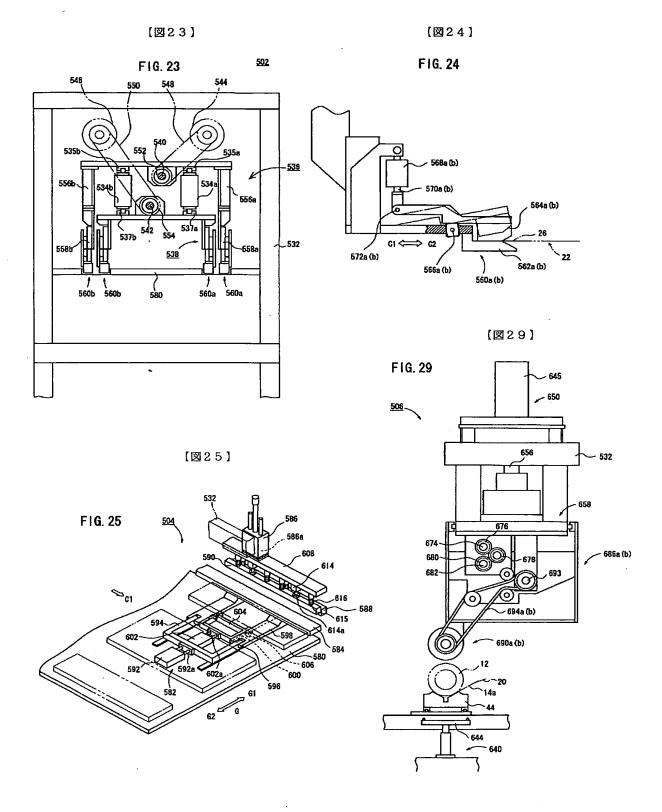


【図35】

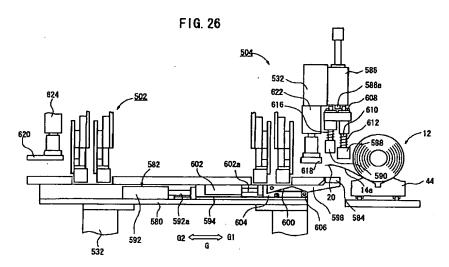
FIG. 35

282 234a 250

240 240 242

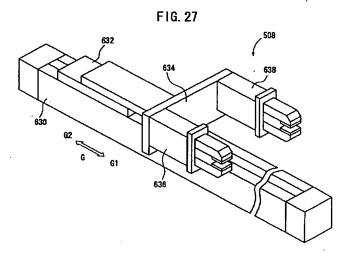


[図26]

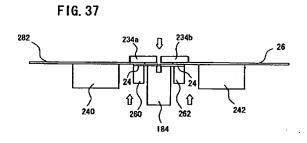


【図27]

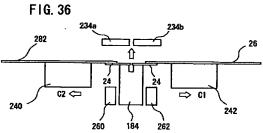
......



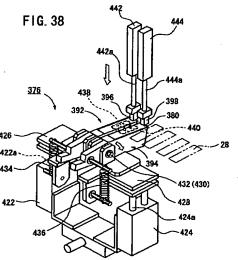
[図37]



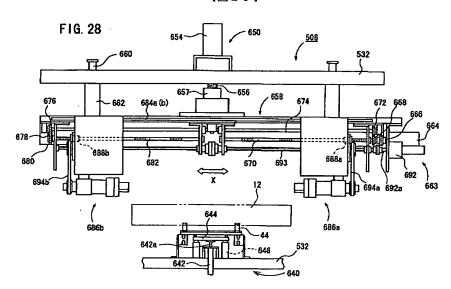
【図36】



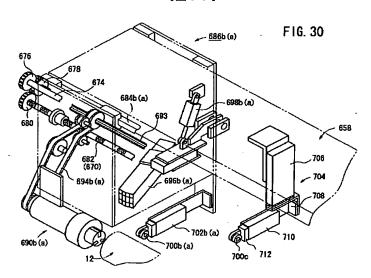
【図38】

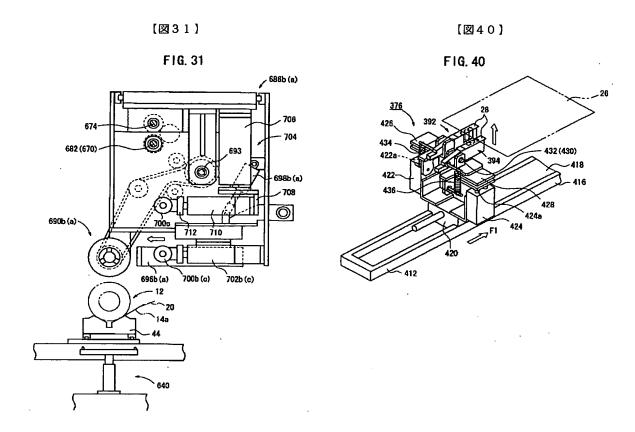


[図28]

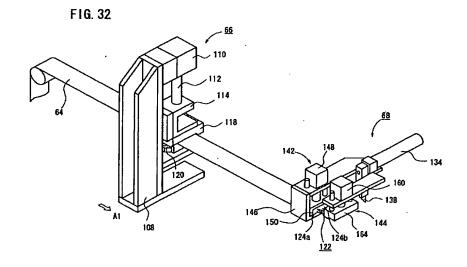


[図30]

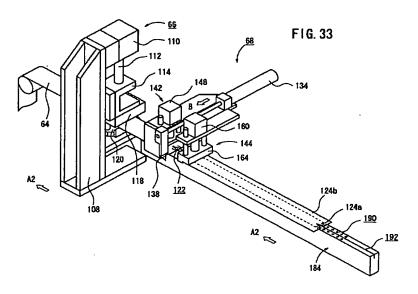




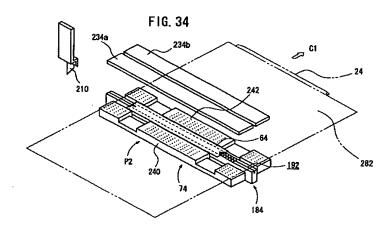
[図32]



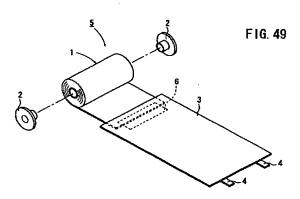
【図33】



【図34】

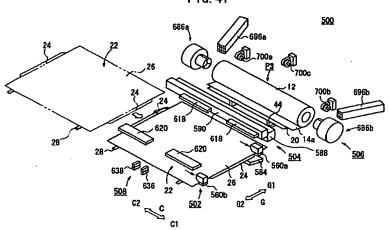


[図49]



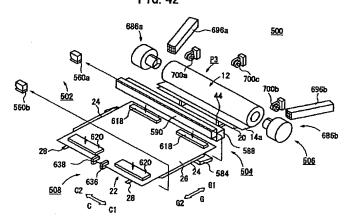
# [図41]

FIG. 41

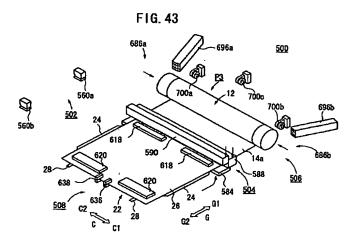


[図42]

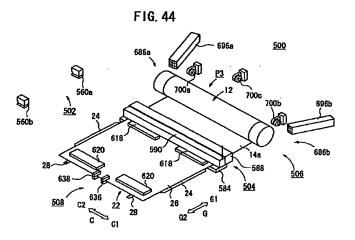
FIG. 42



[図43]

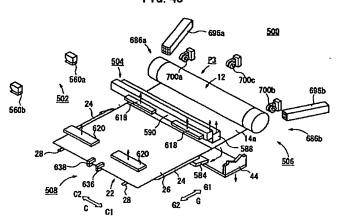


[図44]



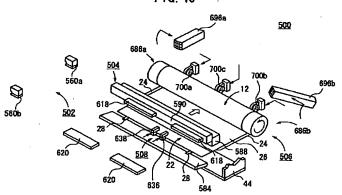
【図45】

FIG. 45



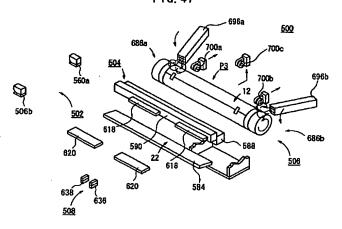
[図46]

FIG. 46

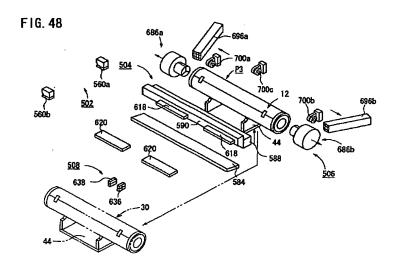


【図47】

FIG. 47



【図48】



フロントページの続き

(72)発明者 辻村 幸治 神奈川県南足柄市中沼210番地 富士写真 フイルム株式会社内 F ターム(参考) 3E028 AB02 BB04 DA04 EA06 GA01 GA02 GA04 HA02